

Величайшая Революция в механике.

Вначале я хотел всего лишь подредактировать свою статью [«Преобразование потенциальной энергии и любой силы во вращение вала и маховика»](#).

Необходимость в редактировании возникла в результате осмысления, как работает настоящий преобразователь Андрея Ермолы, а также из-за ряда новых идей, как усовершенствовать его устройство.

Но неожиданно выяснилось, что преобразователь «силы во вращение» при использовании маховиков легко превращается в инерционный движитель очень простой конструкции. Поэтому пришлось написать новую статью, включив в неё предыдущую статью почти целиком.

Справедливости ради нужно отметить, что на возможность использования гироскопов для создания «вечных двигателей» указывал в России **Богомолов В.И.** в своей работе [«Открытие поля центробежных сил инерции и изобретения устройств для решающих экспериментов»](#).

На основе этой работы с привлечением дополнительных данных мной был дан свой вариант использования гироскопа в качестве энергогенератора в статье [«Гироскоп как устройство для создания «вечного» двигателя»](#). Так что тема для меня не совсем новая. Поэтому мне так легко удалось понять механизм работы его устройства. Хотя не исключаю, что Андрей Ермола приберет на всякий случай еще не одного туза.

Но значение работы Андрея Ермолы я вижу в том, что этот человек над этой проблемой начал работать гораздо раньше нас, проделал огромную работу, довел свою работу до создания рабочего образца и попытался получить патент на свою идею и устройство. И напоролся на безграмотность и корысть экспертов. А всё потому, что вечный двигатель невозможен.

Основная часть людей, зазомбированная правителями и эксплуататорами, а также неграмотными академиками знает, что вечный двигатель создать нельзя, что за все надо платить, платить и платить. И «ученые» понапридумали обилие разных законов, по которым, якобы, нельзя создать устройства, которые бы вечно крутились или перемещались по замкнутым траекториям, выполняя для нас некую полезную работу.

Например, они считают, что закон сохранения энергии (ЗСЭ) запрещает создание вечного двигателя первого рода, а второе начало термодинамики (ВНТ) запрещает вечный двигатель второго рода. Но оказывается второе начало термодинамики легко обходится возможностью механического переноса теплоты вместе с теплоносителем и механическим переносом заряда вместе с источником заряда.

А такие препятствия как невозможность получения работы по замкнутому контуру в потенциальном поле можно обойти подключением на одном из участков пути дополнительного локального поля, повышающего или ослабляющего потенциал первого поля. И в итоге, мы в быту имеем холодильник и кондиционер, а на Земле давно существует такой механизм, как природный кругооборот воды, который поддерживается потоками солнечной энергии, и в котором Природа широко применяет фазовые переходы, которые мы используем в тепловых насосах и холодильнике.

В результате, в наших небесах бушуют такие молнии, бури, циклоны и торнадо, что не каждый академик понимает, откуда на всё это берется энергия. Или почему наши слабые воздействия на стратосферу (ХААРП) приводят к страшным «природным» катаклизмам.

Я тоже считаю, что вечный двигатель в том виде, как он подается многими академиками, невозможен. Но возможно построить усилитель мощности, который будет, опираясь на законы Природы при некоем энергомалозатратном управлении извлекать энергию из окружающего пространства, а точнее направлять потоки вещества, энергии и информации нужной для нас мощности и в нужном для нас направлении.

Предыдущая статья была посвящена попытке понять принципы работы «вечного двигателя» Андрея Ермолы, историю открытия и создания которого он описал на своем сайте по адресу <http://ermola.com.ua/>. Мне это частично удалось, хотя вариант, который предлагался мной сильно отличался от варианта Андрея.

Это привело меня к необходимости по внешнему виду его последнего преобразователя и ссылки на работы Софьи Ковалевской попробовать предложить вариант преобразователя, но уже с

использованием гироскопа. И как только эта задача мной была решена, то стало ясно, что использованный Андреем Ермолой принцип преобразования силы во вращение можно использовать для превращения силы в прямолинейное безопорное движение, которое, якобы, запрещено законами Ньютона.

Тут и пришло понимание, что Андрей Ермола, на основе работ Софьи Ковалевской совершил великую революцию в механике и не только в ней.

Ибо понимание того, как простым способом запустить маховик во вращение и как использовать гироскопические силы для вращения мощных маховиков и перемещения в пространстве, позволит коренным образом изменить условия существования на Земле. Позволит людям, опираясь только на собственную мускульную силу, систему рычагов и гироскопов, получать энергии столько, сколько надо в любое время и в любой точке Земли.

Перемещаться по поверхности земли, воды и под водой, летать в атмосфере и в Космосе. И никаких тебе пропеллеров или винтов, двигателей внутреннего сгорания и прочих атрибутов нашей глупости. Будь люди не такими жадными и властными, они бы додумались бы до этого если не тысячи лет назад, то несколько сотен лет назад точно. По крайней мере, после работ Леонарда Эйлера, создавшего научную основу для изучения вращения твердых тел, мы бы могли пользоваться безопорными движителями и безтопливными генераторами.

А так пришлось ищачить сотни и тысячи лет на ростовщиков и всякое хамло, присвоивших себе право через силу и обман эксплуатировать людей.

Но вернемся к открытию и изобретению Андрея Ермолы. Схема его последней действующей установки показана на рис.1. Как работает установка, можно посмотреть во втором фильме, который размещен на указанной выше странице. Кратко последовательность запуска и остановки двигателя примерно такая.

Вначале с помощью гидравлического насоса 6 накачивается масло (вода) в гидроцилиндр 5. Гидроцилиндр 5 начинает давить на конец вала 4, при достижении давления до определенного уровня вал 4 начинает вращаться. Для прекращения вращения вала 4 и вала генератора достаточно уменьшить (снять) давление в гидроцилиндре 5.

После повышения давления в гидроцилиндре 5 вал 4 и вал генератора опять начинают вращаться, а генератор 7 вырабатывать энергию. Установка Андрея Ермолы позволяла работать с мощной нагрузкой 3: дрелью, болгаркой, горела лампочка, возможно, ватт на 100.

То есть, в установке Андрея Ермолы используется, по сути, только мускульная сила самого Андрея, да и то только на этапе запуска системы, а все остальное делает его конструкция, которая может вырабатывать электроэнергию или вращать вал до полного износа. Чем не вечный двигатель?

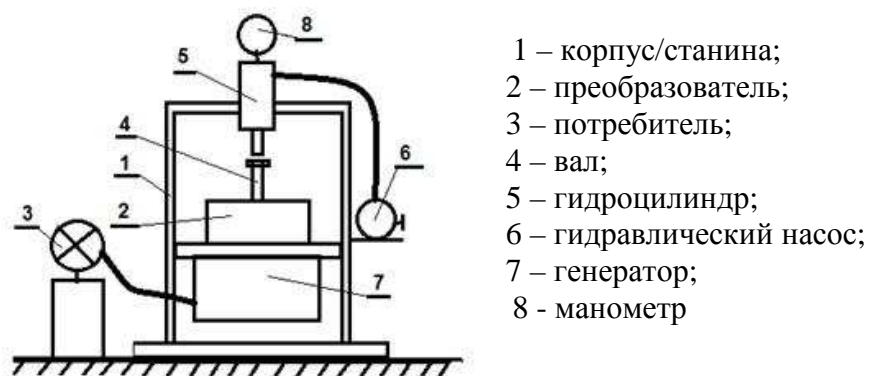


Рис. 1. Схема прототипа преобразователя

Механизм превращения усилия (силы), подаваемого на конец вала 4, расположен внутри преобразователя 2. Тот же вал 4 продолжается в вал генератора 7, в качестве которого можно уже использовать генератор как постоянного, так и переменного тока подходящей мощности.

По заявлению Андрея Андреевича Ермолы мощность установки зависит от силы, с которой шток гидроцилиндра 5 давит на конец вала 4.

Таким образом, самый важный элемент установки Андрея Ермола является преобразователь 2, который преобразует силу вдоль вала 4 (потенциальную энергию) во вращение того же вала 4. Здравый смысл давит на психику, и кажется, что такое невозможно. Тем более официальная наука запрещает создание устройств, извлекающих энергию из потенциального поля, например, гравитационного.

Но А.Ермола решил собрать свою установку после того как узнал о работах великого русского математика Софьи Васильевны Ковалевской. Однажды он увидел художественный фильм о Софье Васильевне, которая математическим путем показала, что вечный двигатель возможен. Ковалевская в фильме доказывала, что если взять юлу (волчок) и надавить на конец штока вдоль штока, то юла может вращаться, а шток не будет опускаться. Короче, дави на шток, а юла сама о себе побеспокоится, и будет вращаться вечно.

Вначале Андрей Ермола собрал более простой преобразователь (рис.2), на котором проверил реальность своей идеи. Как следует из первого фильма, представленного на сайте Андрея Ермола, если вначале немного раскрутить вручную вал 4, а затем поставить груз на стержень 1, то вал 4 продолжит вращаться достаточно долго.

При снятии груза со стержня 1 вращение вала 4 прекращается. При установке на стержень 1 очень тяжелого груза вал 4 раскрутить не удавалось.

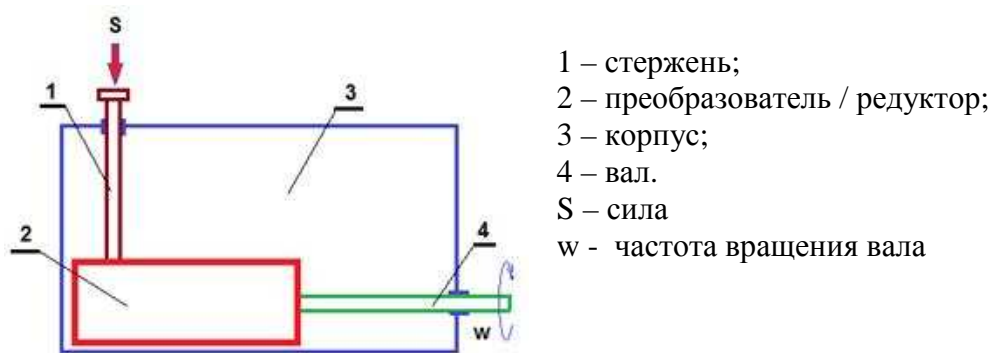


Рис. 2. Схема макета преобразователя (взято с <http://ermola.com.ua/>).

Принцип работы преобразователя энергии, как пишет А.А.Ермола, основан на доказательстве теоремы Ковалевской: если треугольник с вершинами А, В и С ставится на опору, и сила S прилагается к вершине В в направлении О, то треугольник не повернется, потому что сила, действующая на вершины А и С одинакова.

Но если сила на вершине А больше, чем на вершине С, и сила S приложена в направлении О, то треугольник проворачивается (рис. 3).

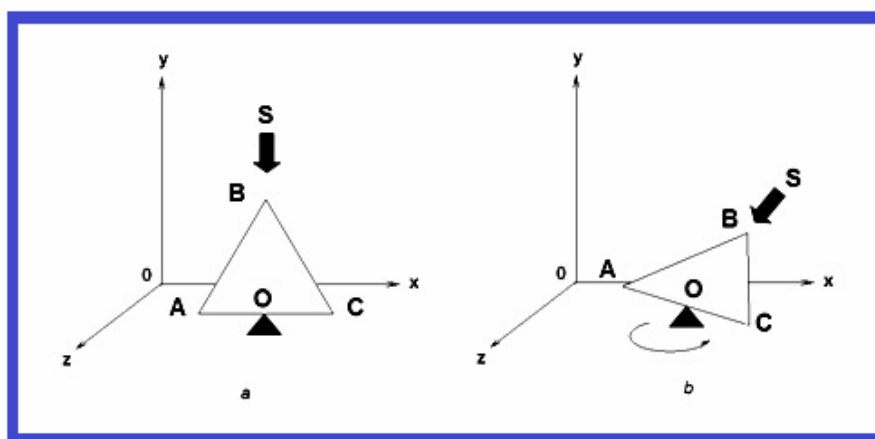


Рис. 3. Вращение треугольника вокруг неподвижной точки: a – $F(A)=F(C)$; b – $F(A)>F(C)$ (взято с <http://ermola.com.ua/>).

Я полностью доверяю Софье Ковалевской и Андрею Ермолу. По части b) рис.3 мне стало понятно, по какому принципу работает преобразователь Андрея Ермолы. Хотя не исключаю, что мое решение отличается от того, что пытается запатентовать Андрей.

Дело, в общем-то, не в патенте, а в выдвинутой им идее, подтвержденной практически, что статическое (постоянное) давление (силу) вдоль вала маховика можно использовать для получения вращения этого маховика. До него такую идею никто не ставил, хотя Софья Ковалевская подошла к этой идее очень близко. В этом и только в этом состоит его величайшая заслуга перед всем человечеством. Остальное уже огонь, вода и медные трубы.

Открытие Андрея Ермолы по социальной значимости стоит в таком ряду как приручение огня. Его изобретение важнее атомной энергетики, а тем более обещанного хвалённого, но до сих пор не полученного термоядерного синтеза. Еще недавно в гараже был создан персональный компьютер «Макинтош», открывший новую эру в информатизации человечества.

А теперь новый источник энергии, преобразователь любой статической силы во вращение или тягу также создается в темном гараже, чтобы открыть новый этап в мировой технике и энергетике – эры подлинно безтопливной мощной энергетике и безопорных транспортных средств.

Суть моего понимания теоремы Ковалевской по варианту b) рис. 3 заключается в том, что при вращении треугольника ABC независимо от положения треугольника ABC положение вектора силы S относительно самого треугольника должно оставаться неизменным. То есть, при смещении треугольника ABC соответственно должна смещаться в пространстве и сила S .

Чтобы понять суть моей идеи, надо вспомнить, как дети заставляют вращаться пуговицу с помощью отрезка крепкой нитки достаточной длины. Смотрим рисунок (рис.4). Фильм, как вращается пуговица можно посмотреть по [адресу](#).

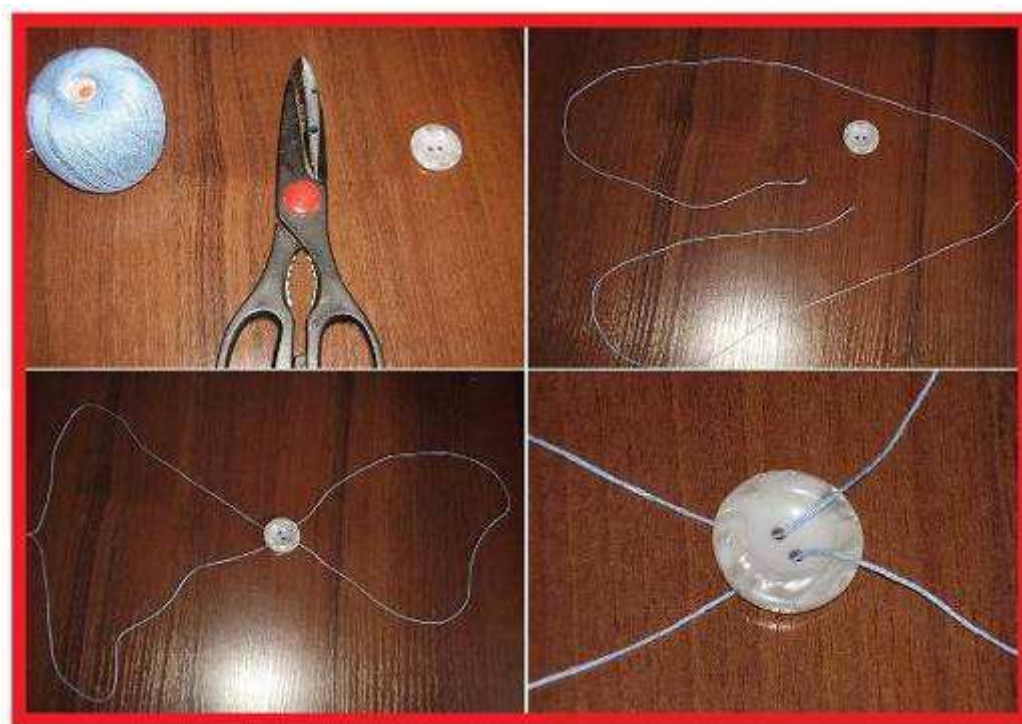


Рис.4. Последовательность изготовления игрушки для вращения пуговицы (взято по [адресу](#)).

Но в данном случае ускорение вращения пуговицы происходит при растяжении нитки, а в устройстве А.Ермолы вал начинает вращаться при надавливании на его конец. Но картина начинает проясняться. Понятно, что пуговица вращается потому, что при растяжении свернутой в спираль нитки формируется пара сил, крутящий момент.

Значит, если при давлении на ость в устройстве Ермолы также будет формироваться крутящий момент, то вал (а скорее всего там есть и маховик) будет вращаться. И первым

кандидатом на элемент, который может заставить вращаться маховик на валу – это пружина, правда её надо давить так, чтобы она, будучи расположенной вокруг вала, не мешала этому валу вращаться. Ясно, что это непростая техническая задача, хотя вполне разрешимая.

Чтобы понять, как вращается маховик при сдавливании его вала с двух сторон таким образом, чтобы силы были расположены вдоль вала, надо внимательно присмотреться в такой игрушке, как юла (рис.5). При вдавливании штока внутрь юлы он заставляет через трещотку, установленной внутри юлы, вращаться маховик юлы только в одну сторону. Когда шток вытаскивается из юлы, то юла вращается по инерции.

Несколько движений «туда-сюда» и юла раскручивается до большой скорости. И может вращаться, будучи вертикально установленной, достаточно долго, пока трение точки опоры о «пол», не замедлит вращение юлы и она, в конце концов, не упадет на бок.



Рис.5. Юла.

Но лучше, если мы посмотрим на вариант юлы с двумя штоками (рис.6). Чтобы заставить такую юлу вращаться придется сразу одновременно давить на оба штока, но зато поведение юлы теперь напоминает вращение пуговицы на нитке. Только импульсы для увеличения скорости вращения такая юла получает при вдавливании штоков внутрь юлы.

Такая игрушка может понравиться детям и поможет им лучше понять устройство нашего мира. Нужно только при её изготовлении сделать так, чтобы вдавливание штока, как левого, так и правого, приводило к вращению юлы только в одну сторону относительно пользователя этой игрушки. Надеюсь, что производитель для такого волчка найдется. Идею дарю всему миру даром.



Рис.6. Юла с двумя штоками.

Несмотря на то, что нам удалось сделать шаг вперед в понимании возможности превращения силового воздействия вдоль вала во вращение вала, для вращения вала приходится вдавливать штоки внутрь юлы и выдвигать их обратно. А в устройстве А.Ермолы вращение вала достигается исключительно давлением на конец вала. Остается и нам сделать этот шаг.

Предположим, что у нас есть маховик на оси. Расположим ось с маховиком вертикально, уперев нижний конец оси на торцевой подшипник, чтобы ось с маховиком могла вращаться. Если «посадить» на ось с верхней стороны от маховика пружину, один конец которой закрепить на маховике под углом 45 и менее градусов к поверхности (плоскости) маховика, а на второй конец пружины укрепить на кольце (шайбе), одетом на ось, то надавив на это кольцо другим таким же кольцом, через подшипник для уменьшения силы трения, мы заставим маховик с валом вращаться.

Причем направление вращения будет зависеть от направления закрутки пружины. Если пружина закручена по часовой стрелке (смотреть сверху), то и вал с маховиком будут вращаться по часовой стрелке. Причем скорость вращения вала, а точнее ускорение вращения вала будет пропорциональным силе сжатия пружины. Причем давить надо не на конец вала, а на кольца. Наружное кольцо вращаться не будет, а вот второе кольцо, к которому будет прикреплен конец пружины, уже будет вращаться вместе с маховиком.

Но технически мы можем замаскировать это факт и тогда, спрятав весь механизм в ящик, мы можем выставить наружу якобы ось, надавливание на которую будет вызывать вращение настоящей оси вместе с маховиком. Учитывая, что подшипник качения имеет коэффициент трения качения примерно 0.01-0.02, то понятно, что при достаточно большом надавливании на «ось» сила трения станет значительной и это может отразиться на способности вала и маховика к вращению.

Но если между кольцами разместить сильные магниты направленные одноименными полюсами друг к другу, то такой подшипник позволит снизить трение практически до нуля. И значит, наше устройство позволит повысить мощность установки в несколько раз, а заодно обеспечить практически вечное движение.

В качестве маховика лучше использовать супермаховик Гулиа. Как показал на практике Гулиа, такие маховики обладают самыми большими показателями запаса энергии на единицу массы. Естественно, любой маховик имеет предел прочности, который по всей видимости и будет определять остальные конструктивные особенности того или иного варианта блока по превращению потенциальной энергии в кинетическую энергию вращения вала.

Вместо одной пружины лучше использовать сразу две. Для этого нужно будет увеличить шаг пружины, ввернуть одну пружину в другую. А концы пружин закрепить на маховике и на кольце (шайбе) так, чтобы они формировали пары сил. Лучше, наверное, использовать конические пружины. В итоге, один из вариантов преобразователя силы вдоль вала во вращение этого вала может быть выглядеть так (рис.7):

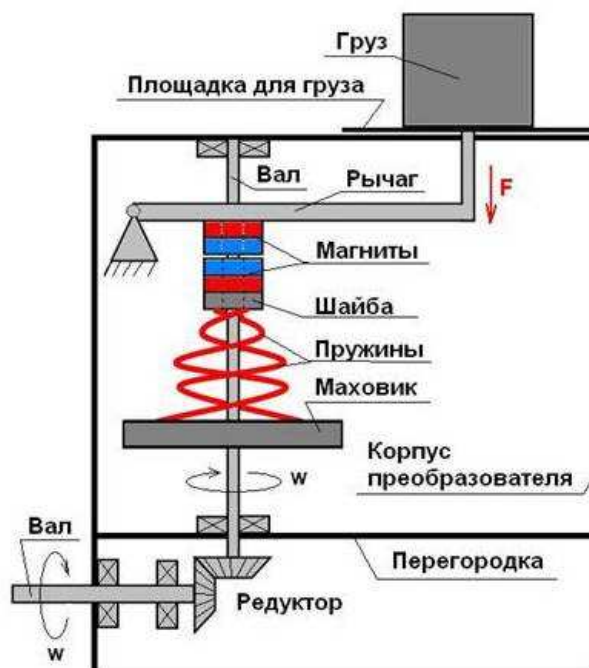


Рис.7. Преобразователь силы вдоль вала во вращение вала.

Рисунок требует пояснения. Он составлен так, что на преобразователь уже подана сила F , которая обеспечена установкой на специальную площадку тяжёлого Груза. Посредством Рычага эта сила умножается и через жестко закрепленный на Рычаге верхний Магнит оказывает давление на нижний Магнит.

Магниты выполняют роль подшипника, сводящего трение между ними практически к нулю. Нижний Магнит в свою очередь давит на Шайбу, которая жестко соединена с нижним Магнитом. Шайба давит на две Пружины. Верхние концы Пружин закреплены жестко на Шайбе, а нижние концы жестко закреплены на Маховике. Пружины за счет своей упругости и спиральной формы превращают вертикальную силу, направленную вдоль верхнего Вала в крутящий момент, передаваемый на Маховик.

Так как нижний Магнит с Шайбой может вращаться вокруг вертикального Вала, то они вращаются вместе с вертикальным Валом, Маховиком и Пружинами. Пружины превращают направленную сверху силу в создающую крутящий момент пару сил и передают этот момент на Маховик, но так как Маховик установлен на вертикальном Валу и имеет возможность вращаться, то он оказывается не в состоянии создать пружинам должного сопротивления. В результате, мы имеем беспорочное движение, нескомпенсированную силу, своеобразное нарушение одного из законов Ньютона.

Пружины, пытаясь распрямиться, начинают вращать Маховик и вертикальный Вал, а через Редуктор начинает вращаться и горизонтальный Вал. Частота и мощность вращения горизонтального Вала определяется силой F , параметрами преобразователя и Редуктора. Вращение Валов и Маховика будет продолжаться до тех пор, пока на Площадке будет находиться Груз. Для остановки преобразователя надо будет этот Груз убрать. Правда, при наличии Маховика вертикальный Вал будет еще некоторое время вращаться.

Вместо Груза можно использовать, например, гидроусилитель (домкрат), рычаг или иное устройство, позволяющее создать силу F . Мощность устройства будет прямо пропорциональна силе F . Чем тяжелее Груз, тем мощнее преобразователь. Но только до тех пор, пока между магнитами будет иметь место достаточный зазор. Поэтому магниты должны быть соответствующей силы. Вместо магнитов можно использовать торцевой подшипник качения. Но в этом случае, как известно, проявится трение, по достижении критического значения которого преобразователь остановится. Об этом в своей работе пишет и сам Андрей Ермола.

Последний преобразователь Андрея Ермолы при вращении вала очень сильно шумит (гремит, тарыхтит). В предлагаемом мной варианте шуметь может только редуктор, вместо которого можно использовать любое устройство, позволяющее осуществлять отбор мощности от Маховика. Сам Маховик и устройство по превращению «вертикальной» силы в «горизонтальный» крутящий момент можно поместить в вакуумную камеру, что позволит создать универсальное безтопливное устройство по получению и аккумулярованию энергии.

Тогда такое устройство всегда будет готова к работе, пока у него будет крутиться Маховик. Если кому-то Маховик не нравится, то его можно заменить перекладной (крестовиной), у которой момент инерции значительно меньше, но крутящий момент может быть большим. В этом случае устройство будет генерировать энергию только при наличии силы $F > 0$.

К сожалению пружины подвержены усталости, а это означает, что при длительном напряженном состоянии они теряют свою упругость. Вместо пружин можно использовать гидравлику или пневматику, параметрами которых легче управлять. Пружины можно разместить и внизу Маховика, что позволит повысить плавность вращения маховика, мощность и надежность устройства.

Рассмотренная схема преобразователя внешней силы (внешнего давления) вдоль оси вращения во вращение тела вокруг этой оси позволяет предположить, что простота этого феномена обязательно используется в природе. Например, этот механизм может лежать в основе вращения элементарных частиц, которые с эфирных позиций являются вращающимися торовидными структурами.

И чем сильнее окружающий эфир будет давить на частицу сверху и снизу, тем быстрее должна вращаться частица. И пока давление эфира будет выше нуля, до тех пор будет поддерживаться вращение протонов, нейтронов и электронов, составляющих основу знакомого

нам вещества. А это значит, что все разговоры о тепловой и энергетической смерти вселенной являются самым обыкновенным бредом.

На рис.7 в преобразователе предлагается использовать пару пружин с одной стороны маховика. Но можно создать механизм, в котором будет по паре пружин с каждой стороны маховика (рис.8). Это уже напоминает юлу на рис.6.

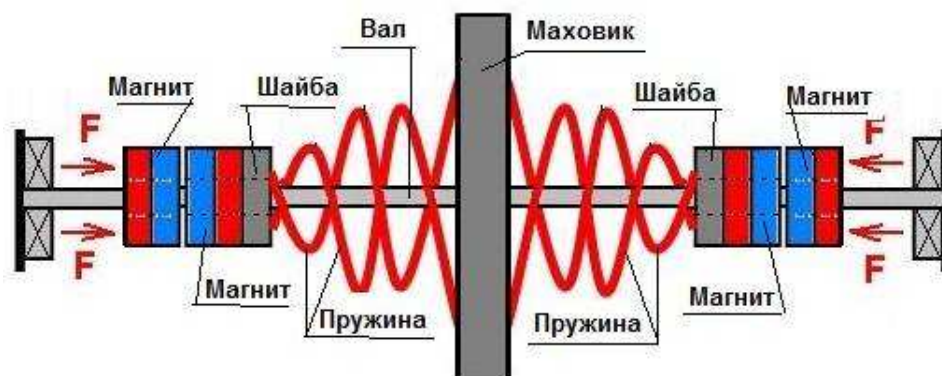


Рис.8. Раскрутка маховика с двух сторон.

Вот это уже напоминает механическую модель элементарной частицы, которая раскручивается вокруг своей оси вращения давлением вдоль этой же оси. В данном случае маховик будет раскручиваться не только под действием статической силы, но под действием силы пульсирующей, в том числе и под действием изменяющейся по гармоническому закону.

А это означает, что две осциллирующие частицы могут раскручивать (поддерживать вращение) частицу между ними. А так как все этом мире пульсирует, то получается, что за счет этой пульсации протоны, нейтроны и электроны поддерживают жизнь друг другу. Вот вам и еще одно подтверждение, что тепловая смерть Вселенной не грозит.

Всё бы хорошо, но предложенный мной вариант преобразователя, хоть и простой, но, похоже, отличается существенно от того, что изобрел Андрей Ермола. Это прекрасно видно по рис.9, составленного из двух кадров его фильма.

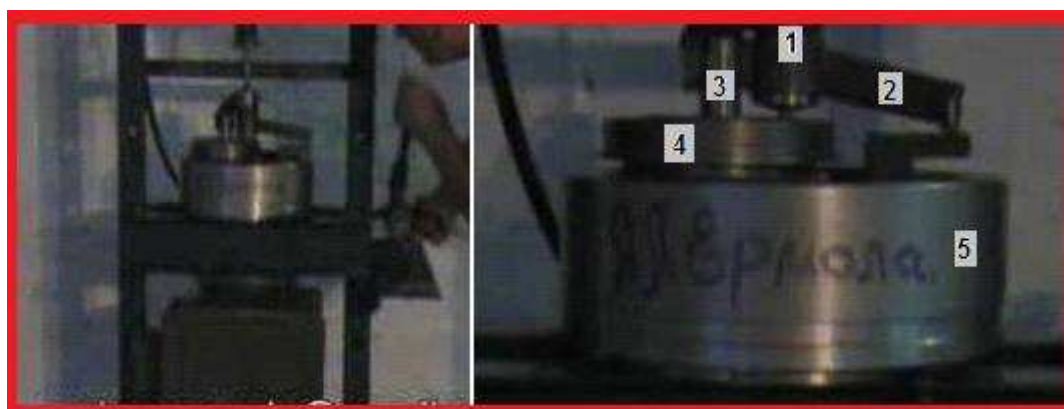


Рис.9. Последний вариант преобразователя Андрея Ермолы.

Левую половину рисунка читатель может сопоставить с рис.1 и легко поймет предназначение всех частей устройства Андрея Ермолы. На правой половине рисунка более подробно показан сам преобразователь. 1 – это центральный вал. 2 – рычаг, назначение которого для меня пока еще не понятно. 3 – ось внутреннего цилиндра. 4 – цилиндр с крышкой, внутри которого может находиться, например, маховик (гироскоп). 5 – наружный основной цилиндр (обечайка и направляющая для внутреннего цилиндра 4).

По сути дела, устройство Ермолы очень простое, и напоминает обыкновенную ручную дрель (коловорот) (рис.10).

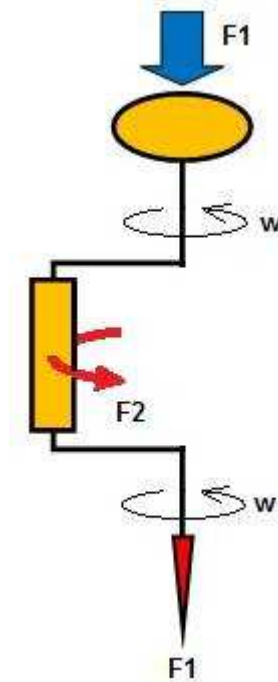


Рис.10. Схема работы коловорота (ручной дрели).

Пользоваться такой ручной дрелью легко, хотя надо обладать достаточной физической силой. Такие дрели годятся для сверления в мягких материалах, таких как древесина или мягкий камень.

Но для нас это не главное. Главное – принцип работы. Фактически это коленчатый вал для «одного цилиндра». Желтый эллипс – это упор для левой руки, а желтый прямоугольник – ручка для вращений «коленчатого вала» правой рукой. Красный треугольник острым углом вниз – это сверло. Сила F_1 – это сила, с которой левая рука давит на упор, а F_2 – это сила, с которой правая рука проворачивает ручку, а, следовательно, и сверло, вокруг оси вращения.

Поэтому при вращении сверло «вгрызается» в материал минимум с силой F_1 , но не исключено, что «часть» силы F_2 также передается динамически сверлу. Эта «часть» зависит от формы сверла.

Если с силой F_1 в преобразователе Ермолы всё понятно – это сила, с которой гидроцилиндр давит на ось преобразователя, то разумно предположить, что сила F_2 создается устройством, которое расположено во внутреннем цилиндре. А так как Андрей Ермола ссылается на труды Софьи Ковалевской, посвященным гироскопам, то разумно предположить, что во внутреннем цилиндре находится вращающийся маховик (гироскоп), ось которого расположена, скорее всего, вертикально. И когда на верхний конец оси этого гироскопа прикладывается сила, направленная к центральному валу, то появляется сила, поворачивающая гироскоп вокруг центрального вала и заставляющая центральный вал вращаться (рис.11).

Сила F_1 формирует силу F_2 , которая стремится повернуть ось гироскопа в сторону вала преобразователя. Сам гироскоп имеет такую форму, что его точка опоры O расположена в центре тяжести гироскопа. Внешняя поверхность гироскопа имеет форму усеченного шара, поэтому при наклоне оси гироскопа к центру преобразователя сам гироскоп не теряет контакта с внутренней поверхностью обечайки, по которой он может «катиться» и тем самым его угловая скорость вращения w_2 будет тесно связана с угловой скоростью вращения вала w_1 . При таких направлениях вращения основного вала и самого гироскопа возникнет сила, которая будет «тянуть» гироскоп в данном случае вперед, заставляя вал преобразователя вращаться по часовой стрелке, если смотреть на него снизу.

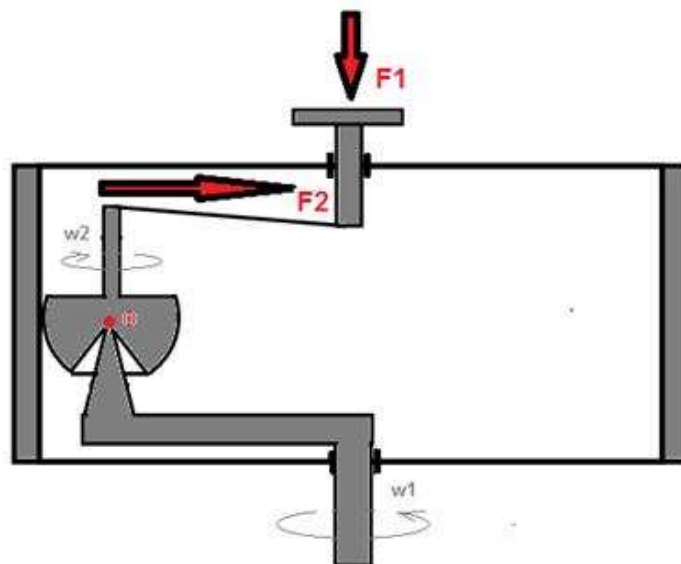


Рис.11. Возможная схема преобразователя (редуктора) Ермолы.

Опыты показывают, что гироскоп при приложении к нему внешней силы ведет себя весьма необычным образом. В общем случае направление силы, вызывающей прецессию гироскопа, (по часовой или против часовой стрелке) зависит от направления вращения гироскопа (рис.12). Рассмотрим эту ситуацию, когда к оси гироскопа приложена сила, линия действия которой не проходит через точку закрепления, подробнее.

Если к оси шарнирно закрепленного в точке O гироскопа (рис. 12) прикрепить пружину и тянуть за нее вверх с силой F , то ось гироскопа будет перемещаться не в направлении силы, а перпендикулярно к ней, вбок. Это движение называется прецессией гироскопа под действием внешней силы.

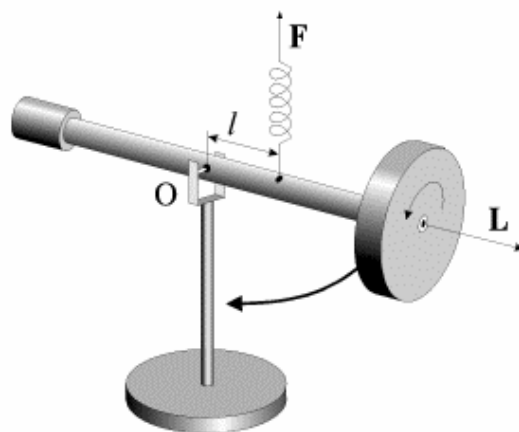


Рис.12. Механизм формирования прецессии.

Опытным путем можно установить, что угловая скорость прецессии зависит не только от величины силы F , но и от того, к какой точке оси гироскопа эта сила приложена: с увеличением F и ее плеча l относительно точки закрепления O скорость прецессии увеличивается. При этом оказывается, что чем сильнее раскручен гироскоп, тем меньше угловая скорость прецессии при данных F и l .

Остается вопрос, как Ермола предварительно раскручивает этот гироскоп, а также поддерживает его вращение во время работы устройства. На рис.11 показана только догадка. А как это реализовал Ермола, если вообще реализовал, а не применил нечто иное, знает только сам Ермола. И какова конструкция гироскопа, чтобы он мог выдержать высокую частоту вращения.

Хотелось бы высказать соображения, как это устройство можно усовершенствовать. Во-первых, вместо одного гироскопа сразу установить два. Естественно, оба эти гироскопа должны вращаться в одну сторону. Либо по часовой, либо против часовой стрелке. Это сбалансирует вращение вокруг центрального вала. Во-вторых, нижними концами своих осей гироскопы должны опираться не на «перекладину», а на массивный маховик, посаженный на центральную ось.

Это сделает вращение устройства равномернее и сбалансированней, а массивный маховик будет накапливать энергию в те моменты, когда нагрузка на центральный вал будет снижаться. Всё это нашло отражение в рис.13.

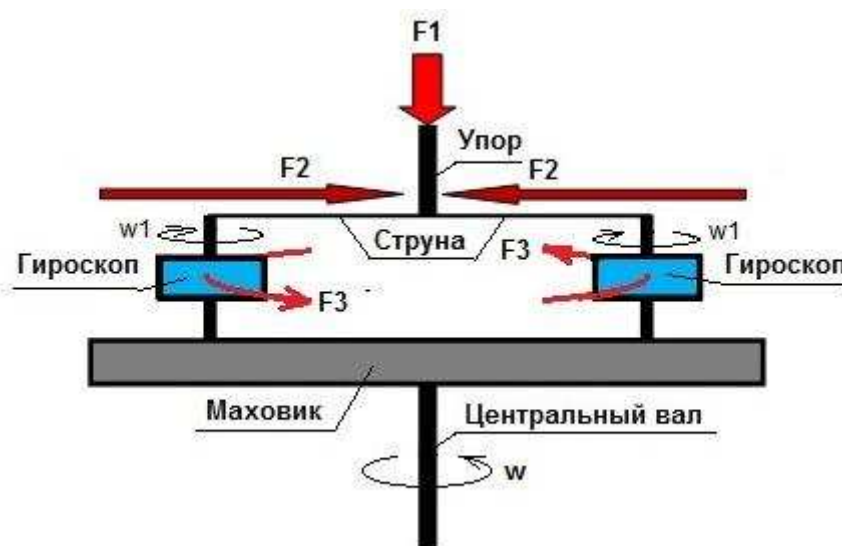


Рис.13. Механизм вращения с двумя гироскопами.

Думаю, что рис.13 требует пояснения. Это всего лишь схема, отражающая физические закономерности, которые будут проявляться в данной конструкции. То, о чём я веду речь, основано на закономерностях, присущих маховикам, гироскопам и волчкам, короче, любому телу, которое вращается вокруг оси, проходящей через это тело. Эти закономерности до конца еще не изучены.

И дальше всех в этом направлении продвинулась Софья Ковалевская. Но законы вращения гироскопов, хорошо уравновешенных относительно оси вращения, разработаны пусть и не до конца, но успехи в этом направлении уже есть, так что в наших руках уже есть математический аппарат. А это главное.

Теперь о сути физических процессов. Сила F_1 давит на Упор. Упор натягивает Струну, причем сила F_2 натяжения Струны значительно больше силы F_1 . Любой знающий физику в объеме неполной средней школы это подтвердит. Вместо струны можно использовать и более жесткий стержень, точнее пару стержней, которые могли бы быть соединены осью под упором.

Сила F_2 как слева, так и справа, начнет прижимать верхний конец осей вращающихся с большой частотой Гироскопов по направлению к Упору, а значит к оси вращения Центрального вала. Так как Гироскопы вращаются с высокой угловой скоростью, то сдвинуть их из вертикального положения практически не удастся, но одновременно появится сила F_3 , направленная перпендикулярно оси вращения гироскопа.

Пара сил F_3 создаст крутящий момент, который заставит вращаться Маховик и Центральный вал с угловой скоростью w . Как реализовать это технически уже не моя задача, любой грамотный инженер придумает, как это устройство реализовать в железе. Главное мы пришли к выводу, что используя гироскопы, мы можем создать простое устройство, в котором любая сила будет «превращаться» во вращение. Если на Маховик установить не два, а более гироскопов, равномерно распределив их вдоль окружности, то таким простым путем мы увеличим мощность преобразователя. Причем, число Гироскопов не обязательно должно быть чётным.

Думаю, что процесс запуска преобразователя у Андрея Ермолы разбит на две стадии. На первой стадии на конец вала подается небольшое давление, но это дает возможность запустить вращение гироскопа по механизму, который был мной рассмотрен на рис.7 и рис.8, для этого в центре вала должна быть более тонкая ось, выступающая на 1-2 см из конца основного вала. Как только гироскоп раскрутится до нужной частоты вращения, то осуществляется дальнейшее нажатие на конец вала, которое уже натягивает струну (струны). И верхний конец уже раскрученного гироскопа в цилиндре 4 начинают притягиваться к валу, на что он отвечает формированием силы, направленной перпендикулярно своей оси вращения. И основной вал начинает вращаться.

То, что изображено на рис.13, можно смело назвать механическим аналогом нашей Галактики и всей Вселенной. Если считать это моделью Галактики, то Маховик – это галактика, а гироскопы, которые можно раскручивать механизмами, аналогичными тому, что изображен на рис.8, можно считать звездными системами. Если это модель Вселенной, то Маховик – Вселенная, а гироскопы – галактики.

Для того, чтобы вся эта конструкция вращалась, достаточно давления вдоль оси вращения. Не случайно, поэтому все объекты в Природе имеют форму плоской спирали. Просто объекты другой формы со временем разрушаются, а плоские спиралевидные объекты вращаются практически вечно, притягивая к себе вещество разрушенных структур.

Не исключаю, что в преобразователе Ермолы гироскоп используется несколько по-иному. Возможно, гироскоп, благодаря его способности при быстром вращении стабилизировать ось вращения в пространстве, используется Ермолой для перенаправления «вертикальной» силы в одну «горизонтальную» силу, либо в пару «горизонтальных» сил, которые образует момент сил и тем самым получают возможность вращать вал преобразователя. Рассмотрим это подробнее (рис.14).

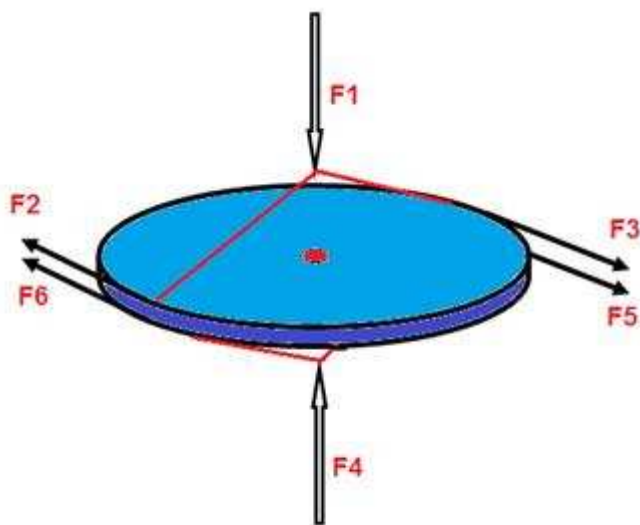


Рис.14. Постановка задачи по превращению «вертикальной» силы во вращение.

По сути дела мы возвращаемся к решению задачи, которая была мной решена на рис.7 и рис.8. Каким должен быть механизм, который пару сил $F1$ и $F4$ смог бы превратить в пары сил $F2-F3$ и $F5-F6$, которые бы смогли заставить вращаться вокруг вертикальной оси синий маховик? По сути дела, если мы векторно просуммируем все силы, то получим ноль. То есть закон Ньютона, что действие равно противодействию формально соблюдается. Но при этом работа сил $F1$ и $F4$ приведет не к перемещению синего диска вдоль действия сил $F1$ и $F4$, а к вращению синего диска вокруг его оси, частота вращения которого должна возрастать во времени, если избыток энергии, который будет накапливаться в маховике, не сбрасывать в нагрузку.

Но как превратить силы, имеющие вертикальные направления, в пары сил, имеющих направление горизонтальное? Одно из решений я уже предложил. Это использование пружин, направление витков которых должно быть правильно подобрано. Механизм, который это может

делать, условно показан красными линиями. Гидравлика вообще может любую силу перенаправить в любое направление, а заодно усилить или уменьшить её по величине. Гироскоп тоже мог бы использоваться для этих целей, если только его ось вращения будет должным образом стабилизирована не в пространстве вообще, а относительно конкретного горизонтального диска (маховика). Крайне важно, чтобы силы F_1 и F_4 при преобразовании их в пары сил F_2-F_3 и F_5-F_6 , не тормозили синий маховик, или торможение было бы незначительным. Будем считать, что для желающих развить эту идею дальше, техническое задание сформулировано.

Похоже, что реализовать это техническое задание можно несколькими способами. Например, можно использовать маятник Вячеслава Богомолова (рис.15).



Рис.15. Богомолов В.И и его маятник.

На рис.16 показан преобразователь, в котором можно задействовать маятник Вячеслава Богомолова.

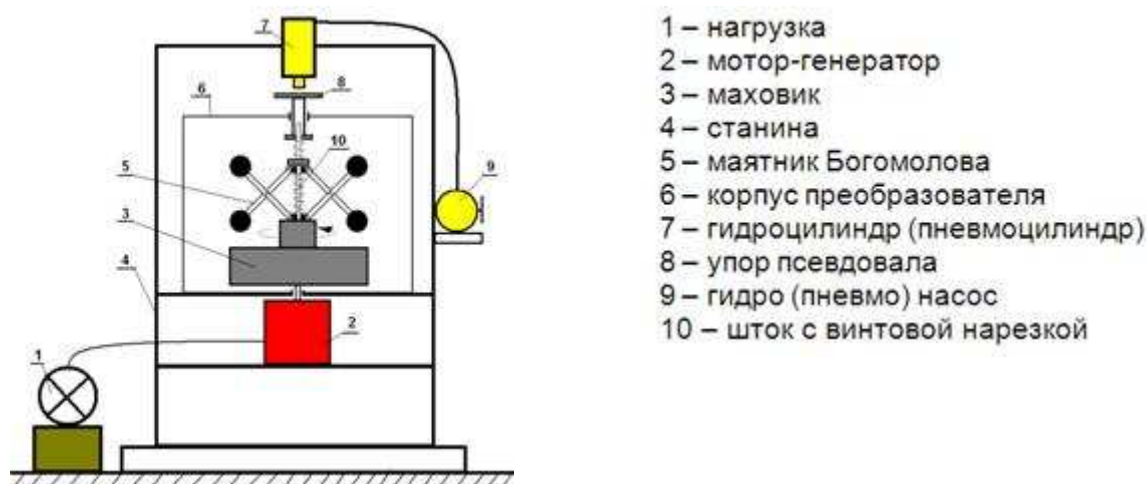


Рис.16. Преобразователь с маятником Богомолова

Как будет работать такой преобразователь. К сожалению, этот преобразователь вначале надо будет раскрутить. Для этого как раз и установлен мотор-генератор. В этом отношении данный преобразователь сильно уступает преобразователю Ермолы, который в раскрутке не нуждается. Следует учесть, что маятник Богомолова 5 жестко скреплен с маховиком 3, поэтому маятник Богомолова после раскрутки сам по себе сожмет немного свою пружину. После раскрутки маховика 3 с гидроцилиндра 7 на упор 8 подается необходимая сила. Пружина маятника Богомолова дополнительно сожмется. И после этого, находясь «под давлением», маховик преобразователя должен уже при правильно подобранных параметрах вращаться до снятия давления с упора 8.

Сам же преобразователь работает так же, как и детская юла. Благодаря имеющимся на штоке 10 винтовой нарезке и пружинам шток при подобранных параметрах войдет в колебательный режим, и будет то входить в маховик, то выходить из него. Внутри маховика

должен быть установлен храповой механизм, как и в детской юле. Когда шток будет входить в маховик, то пружина маятника Богомолова будет сжиматься, а при выходе пружина будет разжиматься. При этом, благодаря эффекту Богомолова, пружина, действуя совместно с вращающимися грузами, поднимет шток немного выше, чем он находился ранее. Это приведет к тому, что в следующем цикле псевдовал будет давить на шток с большей силой, чем в первом цикле. Постепенно система выйдет на автоколебательный режим, который позволит поддерживать вращение маховика с постоянной угловой скоростью. В силу того, что в системе крайне важны вертикальные колебания штока преобразователя, то, скорее всего, вместо гидравлики для подачи нужного давления на упор псевдовала лучше использовать пневматику, так как воздух более сжимаем, чем жидкость. На случай использования гидравлики в системе можно предусмотреть пружину между маятником Богомолова и нижним концом псевдовала. Но при любом варианте давление на торец (упор) псевдовала должно быть высоким и колебаться в пределах 5-10% относительно среднего значения.

Таким образом, именно вертикальное силовое воздействие со стороны гидроцилиндра 7 на упор 8 позволит поддерживать вращение маховика и вала мотор-генератора за счет части энергии маховика преобразователя. Без этой силы вращение за счет эффекта Богомолова поддерживаться, возможно, и будет, но мощность его будет значительно меньше. И, как отмечал в своей работе сам Вячеслав Богомолов, мотор-генератор надо будет регулярно переключать из режима «мотор» в режим «генератор» и обратно. А это уже снижение мощности и КПД установки в целом.

У Андрея Ермолы преобразователь начинает вращаться сразу же после подачи давления на упор. Видимо, там предусмотрен некий механизм, типа мощной пружины, который осуществляет первый толчок, а далее уже начинает работать система в целом. При выключении преобразователя эта пружина запасает энергию, чтобы использовать её при очередном запуске. Естественно, для первого запуска надо будет вначале эту пружину «зарядить».

В своей книге Ермола особо подчеркивает, что при вращении треугольника вокруг точки O силовое воздействие на точку A должно быть больше, чем на точку C . Этого можно добиться, если заставить некую массу m совершать гармонические колебания между точками A и O (рис.17).

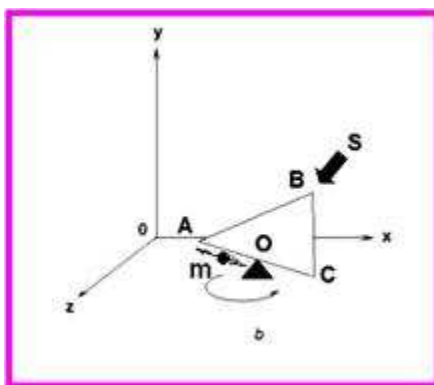


Рис.17. Возможный способ увеличения нагрузки на точку A .

Если «напротив» треугольника ABC поставить такой же ($A'B'C'$), но повернутый на 180 градусов, то перемещение грузов m и m' обоих треугольников можно засинхронизировать так, чтобы они одновременно либо двигались к точке O , либо к точкам A и A' , приближаясь друг к другу или удаляясь друг от друга. Эти колебания необходимо как-то синхронизировать с угловой скоростью вращения треугольников вокруг точки O . Не исключено, что колебания масс m и m' надо будет связать с колебаниями аналогичных грузов, но уже между точками O и B (B'). Причем при удалении груза m от точки C в сторону точки A должно приводить к движению такого же груза от точки B к точке O . А такой вариант уже становится похожим на вариант, рассмотренный выше (рис.16) с маятником Богомолова. Хотя там движение грузов происходит по иной траектории, но эффект будет тот же.

А теперь немного сладкого на десерт. Если Гироскопы, как на рис.18, будут вращаться в разных направлениях, то они сформируют силы, направленные относительно Маховика в одну и ту же сторону. Маховик вращаться не будет, но вынужден будет перемещаться в направлении

действия этих сил, а вместе с ним полетит или начнет движение в этом направлении и вся конструкция (рис.18). При выбранном направлении вращения гироскопов система будет двигаться на читателя. Если поменять направление обоих гироскопов, то система будет двигаться от читателя.

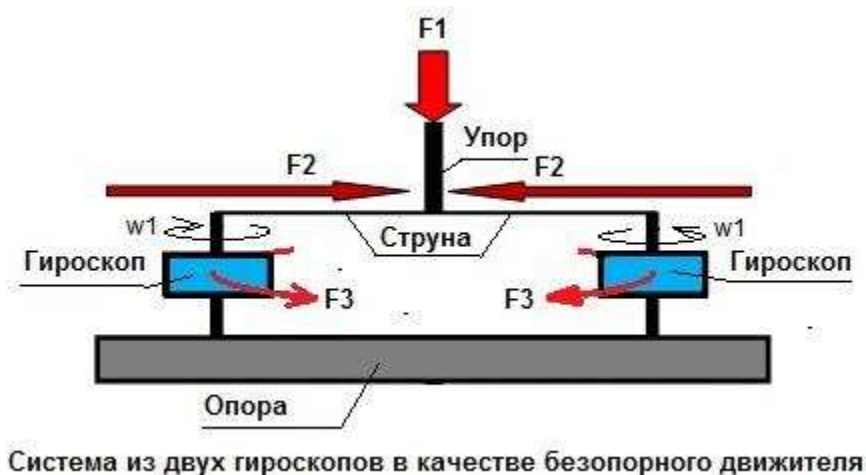


Рис.18. Инерционный (безопорный) движитель на двух гироскопах.

Двигаться будет вопреки, якобы, законам Ньютона, хотя полетит как раз в полном соответствии с ними. Так как во вращающемся, а значит, ускоренном теле законы Ньютона реализуются по иному, чем для тел и инерциальных систем, двигающихся по прямой линии. Леонард Эйлер или Софья Ковалевская это в любой момент могут подтвердить, хотя бы своими гениальными работами.

У системы из двух гироскопов на рис.18 есть один недостаток. Эта пара формирует не только силу, но и момент силы, заставляя опору вращаться вокруг некой оси. Чтобы избавиться от крутящего момента, надо удвоить количество гироскопов в силовом элементе (рис.19).

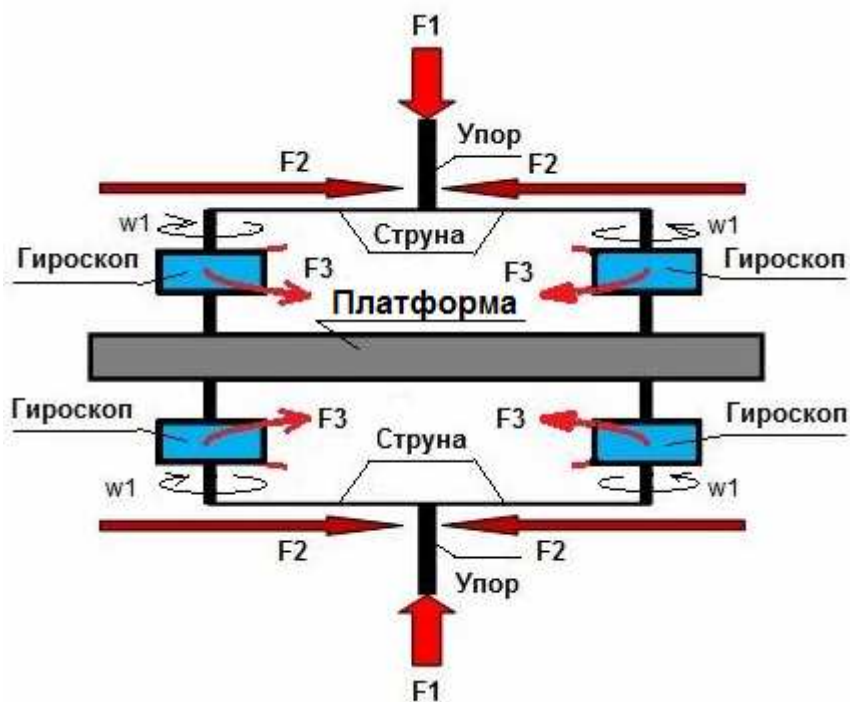


Рис.19. Инерционный движитель на 4-х гироскопах.

Ранее в самых разных источниках информации сообщалось о попытках создать механические движители как на одном, так и с двумя маховиками (гироскопами), в качестве которых использовались высокооборотные электродвигатели, роторы которых и выступали в роли

маховиков (гироскопов). Но о том, что кто-то доводил эту идею до промышленного производства, сообщений уже не было. Видимо авторы этих конструкций упускали такой момент, как необходимость «давить» сбоку постоянно на ось маховика. Простое вращение маховиков никакой боковой силы породить не могут.

Что означает этот вывод для нашей цивилизации, не надо никому объяснять. Это же безопорный движитель, ковер-самолет или сапоги-скороходы, о которых мы знаем из русских народных сказок и сказок других народов, например, арабских. Особенно мне нравятся сапоги-скороходы, так как для их взвода и разгона будет использоваться энергия самого человека при каждом его шаге.

Вместо сапог-скороходов, можно создать автомобиль, у которого будет 4 гироскопа, 2 будут обеспечивать движение вперед, два – назад, педали можно использовать для раскрутки этих пар гироскопов, а на руле всего две ручки для управления – одна для увеличения силы тяги вперед, а другая назад. А руль будет использоваться как у обычного автомобиля с ДВС.

А если поместить гироскопы в вакуумную камеру, а раскручивать их и поддерживать их вращение электромагнитной системой, то после одной «закрутки» можно будет ездить на таком автомобиле несколько месяцев, если не лет. В США такие гироскопы используются в качестве аккумуляторов электроэнергии. Если их немного доработать, то уже сейчас можно строить автотранспорт нового типа. Да что там, автотранспорт, все транспортные средства могут быть в короткий срок переведены на новые движители и генераторы.

От использования гироскопических систем в качестве силовых и энергетических установок остается один шаг к применению установок КОРТЭЖ Александра Борисовича Бережного. Да и наработки Сёрла могли бы пригодиться. И обеих системах при вращении дисков и магнитов создается электронный жгут, по поверхности гироскопа, металлического или магнитного, начинает вращаться эфирный вихрь, который взаимодействуя согласно эффекта Магнуса с потоком эфира, как реакцией окружающего эфира на стягивание концов гироскопов (эфир течет по направлению сил F_2). В итоге, все это порождает перемещение гироскопов из зоны с повышенным давлением эфира в зону с пониженным давлением эфира. И в зависимости от направления вращения в парах гироскопов создается пара сил с моментом, вращающих гироскопы вокруг их оси, либо обе силы направлены в одну сторону, а это выглядит уже как безопорное движение.

На основании вышесказанного у меня есть предложение к верховной власти России. Всех специалистов, занятых в настоящее время в ядерной и термоядерной физике, и пудрящих всем нам мозги, особенно тех, кто уже более 50 лет обещает нас осчастливить термоядерным реактором, а также тех, кто отравил нашу окружающую среду радиоактивными изотопами, направить на своеобразную каторгу в «научные шарашки» сроком на 5-10 лет. Чтобы они за этот срок сумели ликвидировать все пробелы в механике и разработать математический аппарат для всех случаев вращения тел вокруг неподвижной оси или точки.

О каком термоядерном синтезе можно вести речь, если эти академики ничего не соображают в самой обычной механике, на которой стояла и еще будет долго стоять наша цивилизация? А все заработанные на такой каторге и сэкономленные в бюджете деньги (а это десятки миллиардов долларов) следует направить на повышение пенсий, заработных плат бюджетникам, а также стипендий студентам высших учебных заведений, чтобы у них был интерес учиться, учиться и учиться.

Чтобы из ВУЗов выходили специалисты, знающие не как распиливать государственный бюджет и тратить миллиарды на удовлетворение жлобства, собственного любопытства и страсти к удовольствиям, а такие, которые составляли бы гордость нашего народа, способные своими знаниями крепить могущество России и земной цивилизации.

Хотя, мне кажется, доступ человечества к по-настоящему свободной энергии, причем на энергию лимита больше уже не будет, приведет к полному отказу от денег, а, значит, к коренному изменению государственного устройства не только в России, но и всего Мира. О каком государстве можно вести речь, если любой человек при наличии подходящих условий может свободно улететь на любой из спутников Юпитера или Сатурна и там создать свою личную подземную базу. Главное, разбираться в новой технологии. И тогда вал, маховик или гироскоп можно сделать из гранита, а для остального много металла не потребуется.

Использовать такие универсальные преобразователи можно где угодно, на Земле, в Космосе, на Луне и планетах. Широкое применение таких устройств позволит уже в ближайшем будущем отказаться от АЭС, ТЭЦ и ГЭС. Не нужны будут ветрогенераторы и солнечные батареи. Достаточно разместить мощный преобразователь под горой, или построить над ним пирамиду, и он будет генерировать энергию до полного износа своих частей.

Вместо горы в качестве груза можно использовать давление атмосферы, для чего надо будет преобразователь разместить в вакуумной камере, превратив его в составную часть пневмоусилителя. Можно разместить такой преобразователь на морском дне и использовать для сжатия пружин давление воды. Это означает, что подводные лодки могут уже на поверхность не всплывать по несколько лет. Да и плавать они смогут с большей скоростью и на больших глубинах без всяких винтов. Наземный транспорт перестанет загрязнять атмосферу, а летательные аппараты будут доступны практически всем и по много дней парить в воздухе.

Такие преобразователи прекрасно подойдут в качестве основы для энергогенераторов малой мощности на 3-10 кватт, что достаточно для семейных потребностей в энергии.

Можно строить средства передвижения в Космосе, в атмосфере, по Земле, воде и под водой. Форма – «тарелка», сфера, цилиндр, тор. Один блок (группа блоков) будет вращать транспортное средство вокруг оси вращения (если это тарелка), второй будет перемещать транспортное средство вдоль оси вращения, третья группа будет перемещать транспортное средство перпендикулярно оси вращения в любом направлении. Для раскрутки маховиков (гироскопов), а также для стягивания осей гироскопов достаточно простых рычагов, а если для управления систем силовых блоков использовать электронику, управляемую компьютером, то для полета на Марс такой аппарат можно строить уже сейчас.

Нефть и газ в качестве энергоносителей отныне больше будут не нужны. А значит конец капитализма, присвоившего себе право частной собственности на деньги, нефть, газ и нашу жизнь, не за горами. С чем всех и поздравляю. Пора России слезать с нефтяной и газовой иглы, а русскому народу пришла пора заняться настоящим делом.

Археологи спорят и никак не могут понять, как в далекой древности представители цивилизаций могли перемещаться в пространстве без всякого горючего или переносить каменные блоки в сотни тонн. Теперь понятно, что для этого они могли использовать свойства гироскопов создавать крутящий момент или направленную в одну сторону силу.

Достаточно было слегка надавить на рычаг небольшого аппарата, как он мог перенести тяжелый блок на любое расстояние и там точно установить на место или за короткий промежуток времени слетать с Земли на Марс и обратно. Становится понятно, как НЛО могут летать с огромной скоростью и почти мгновенно менять направление полета. И что-то мне нашептывает, что и в магнитных дисках Сёрла проявляются гироскопические силы. И почему летали двоянные, вращающиеся в разные стороны, диски у академика Капицы.

Так что могу от всей души поздравить всех жителей Земли с наступлением новой эры – эры простых механических безтопливных двигателей и безопорных движителей. Это самая настоящая революция, не только в механике, но и во всей системе наших понятий о Природе. Андрей Андреевич Ермола не только сформулировал идею, но и реализовал её в ряде простых конструкций.

Ему многие не поверили, но мне, надеюсь, удалось понять суть его открытия и изобретения. И я хочу, чтобы весь мир был поставлен в известность, чтобы рабовладельческое общество на Земле было, как можно быстрее, разрушено. Свободным людям – свободную энергию!

Желаю Андрею Ермоле получить патент на его изобретение и признание во всем мире. Надеюсь, что человечество осознает, какое великое открытие и изобретение сделал для всех нас этот человек. Этот человек достоин того, чтобы носить звание действительного академика Академий всех государств нашей Земли и чтобы каждое государство пожизненно выплачивало бы ему зарплату, положенную каждому настоящему академику.

Ради такой цели можно оставить без зарплаты всех президентов и финансистов. Все равно от них пользы никакой, точнее вреда больше чем пользы! Хотя, какая зарплата в мире свободной энергии?! И зачем вообще нам будут нужны деньги, президенты и ростовщики?!

Да здравствует Великая Революция в механике! Низкий поклон скромному труженику – маховику (гироскопу)!

Вечный Двигатель умер, да здравствует Вечный Усилитель Мощности!

Вечная слава Андрею Ермоле!

Народ, хватит спать, наше будущее на небесах, в Космосе!

Пора самим становиться Богами!

10.06.2012.

Последняя редакция 19.06.2012